

I. I. Король (Ужгород. нац. ун-т)

ДОСЛІДЖЕННЯ ПЕРІОДИЧНИХ РОЗВ'ЯЗКІВ НЕЛІНІЙНИХ АВТОНОМНИХ СИСТЕМ У КРИТИЧНОМУ ВИПАДКУ

We investigate existence conditions and a numerical-analytic method of the approximate construction of the periodic solutions of nonlinear autonomous differential systems in a critical case.

Исследуются условия существования и численно-аналитический метод приближенного построения периодических решений нелинейных автономных дифференциальных систем в критическом случае.

Теорія періодичних краївих задач має широке застосування при дослідженні різноманітних технічних та природничих процесів. Саме тому питанням існування і наближеної побудови періодичних розв'язків диференціальних рівнянь приділялася значна увага у працях багатьох математиків, зокрема в [1 – 4]. При цьому важливе місце займають дослідження автономних систем диференціальних рівнянь [5 – 7].

Дана робота є продовженням досліджень, розпочатих у роботах [8, 9]. У ній запропоновано модифікацію чисельно-аналітичного методу А. М. Самойленка для дослідження існування і наближеної побудови періодичних розв'язків автономних нелінійних систем

$$\frac{dx}{dt} = Px + g(x) \quad (1)$$

у критичному випадку. При цьому обмеження на матрицю Ліпшица стосуються не всієї правої частини, а лише нелінійності.

1. Побудова періодичних розв'язків нелінійних автономних систем.

Розглянемо нелінійну автономну систему звичайних диференціальних рівнянь (1), де $x, g \in \mathbb{R}^n$, P — стала $(n \times n)$ -вимірна дійсна матриця, причому

A) відповідна (1) лінійна однорідна система

$$\frac{dx}{dt} = Px \quad (2)$$

має k , $1 \leq k \leq n$, періодичних розв'язків, які мають спільний період $T = 2\pi/\nu$.

Без обмеження загальності будемо вважати, що матриця P має вигляд $P = \text{diag}(A, B)$, де A — $(k \times k)$ -вимірна жорданова канонічна кососиметрична матриця:

$$A = \text{diag}\left\{\begin{pmatrix} 0 & v_1 \\ -v_1 & 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 & v_q \\ -v_q & 0 \end{pmatrix}, \dots, 0, \dots, 0\right\}, \quad (3)$$

така, що всі розв'язки лінійної диференціальної системи

$$\frac{d\bar{x}}{dt} = A\bar{x}$$

є періодичними зі спільним періодом $T = 2\pi/\nu$.

Таким чином, систему (1) можемо записати у вигляді

$$\begin{aligned} \frac{d\bar{x}}{dt} &= A\bar{x} + \bar{g}(x), \\ \frac{d\tilde{x}}{dt} &= B\tilde{x} + \tilde{g}(x), \end{aligned} \quad (4)$$

де $t \in \mathbb{R}$, $\bar{x}: \mathbb{R} \rightarrow D_1 \subset \mathbb{R}^k$, $\tilde{x}: \mathbb{R} \rightarrow D_2 \subset \mathbb{R}^{n-k}$, $\bar{g}: D \rightarrow \mathbb{R}^k$, $\tilde{g}: D \rightarrow \mathbb{R}^{n-k}$, $x = \text{col}(\bar{x}, \tilde{x})$, $g = \text{col}(\bar{g}, \tilde{g})$, $D = D_1 \times D_2$ — замкнена обмежена область в \mathbb{R}^n .

З будови матриці P випливає, що відповідна (4) лінійна однорідна система

$$\begin{aligned}\frac{d\bar{x}}{dt} &= A\bar{x}, \\ \frac{d\tilde{x}}{dt} &= B\tilde{x}\end{aligned}$$

має k -параметричну сім'ю T -періодичних розв'язків вигляду

$$\begin{aligned}\bar{x}(t) &= e^{At}\xi, \\ \tilde{x}(t) &= 0.\end{aligned}$$

Нашим завданням є дослідити наявність та запропонувати метод відшукання періодичних по t розв'язків нелінійної автономної системи (1), період яких збігається з періодом розв'язків відповідної лінійної автономної системи (2).

У просторі T -періодичних функцій $T(\mathbb{R}, D) \subset C(\mathbb{R}, D)$ розглянемо сім'ю k -параметричних відображення $L_\xi x: T(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n) \rightarrow T(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ і функціонал $\mu(x): C(\mathbb{R}^n) \rightarrow D$:

$$(L_\xi x)(t) = e^{Pt}x_0 + \int_0^t U(t,s)g(x(s))ds - \int_t^T V(t,s)g(x(s))ds,$$

$$U(t,s) = \begin{pmatrix} \left(1 - \frac{t}{T}\right)e^{A(t-s)} & 0 \\ 0 & \left(I_{n-k} - (I_{n-k} - e^{-BT})^{-1}\right)e^{B(t-s)} \end{pmatrix},$$

$$V(t,s) = \begin{pmatrix} \frac{t}{T}e^{A(t-s)} & 0 \\ 0 & (I_{n-k} - e^{-BT})^{-1}e^{B(t-s)} \end{pmatrix},$$

$$\mu(x) = \int_0^T e^{-As}\bar{g}(x(s))ds,$$

$$x_0 = \text{col}(\bar{x}_0, \tilde{x}_0), \quad \bar{x}_0 = \xi, \quad \tilde{x}_0 = 0, \quad \bar{x}_0 \in \mathbb{R}^k, \quad \tilde{x}_0 \in \mathbb{R}^{n-k}.$$

Через I_j будемо позначати одиничну матрицю порядку j . До системи (1) застосуємо чисельно-аналітичний метод [8, 9], і її T -періодичний розв'язок будемо шукати як границю послідовності T -періодичних функцій

$$\begin{aligned}x_{m+1}(t, \xi) &= x_0(t, \xi) + \int_0^t U(t,s)g(x_m(s, \xi))ds - \int_t^T V(t,s)g(x_m(s, \xi))ds, \\ x_0(t, \xi) &= e^{Pt}x_0, \quad m = \{0\} \cup \mathbb{N}.\end{aligned}\tag{5}$$

Зауваження 1. Оператор $L_\xi x$ можемо записати таким чином:

$$\begin{aligned}(L_\xi x)(t) &= e^{Pt} \left(\left(I_{n-k} - e^{BT} \right)^{-1} e^{BT} \int_0^T e^{-Bs} \tilde{g}(x(s))ds \right) + \\ &+ \int_0^t e^{P(t-s)} g(x(s))ds - \begin{pmatrix} \frac{t}{T} e^{At} \mu(x) \\ 0 \end{pmatrix}.\end{aligned}\tag{6}$$

Зауваження 2. При практичній побудові наближених розв'язків члени послідовності (5) зручно подати у вигляді

$$\begin{aligned}\bar{x}_{m+1}(t, \xi) &= \bar{x}_0(t, \xi) + \int_0^t e^{A(t-s)} \bar{g}(x_m(s, \xi)) ds - \frac{t}{T} \int_0^T e^{A(t-s)} \bar{g}(x_m(s, \xi)) ds, \\ \tilde{x}_{m+1}(t, \xi) &= \int_0^t e^{B(t-s)} \tilde{g}(x_m(s, \xi)) ds + \\ &+ (I_{n-k} - e^{BT})^{-1} e^{BT} \int_0^T e^{B(t-s)} \tilde{g}(x_m(s, \xi)) ds, \\ \bar{x}_0(t, \xi) &= e^{At} \xi, \quad \tilde{x}_0(t, \xi) = 0, \quad x_m = (\bar{x}_m, \tilde{x}_m).\end{aligned}$$

Припускаємо, що в області $(t, x) \in \mathbb{R} \times D$ система (1) задовільняє наступні умови:

В) вектор-функція $g(x)$ є визначеною, неперервною і задовільняє умови обмеженості і Ліпшиця з невід'ємними сталими вектором M і матрицею K :

$$|g(x)| \leq M, \quad |g(x') - g(x'')| \leq K|x' - x''|, \quad (7)$$

причому $M = (M_1, \dots, M_n)$, $K = \{K_{ij}\}$, $i, j = \overline{1, n}$, $|x| = (x_1, \dots, x_n)$ і всі нерівності розуміємо покомпонентно;

С) існує непорожня множина точок $\xi \in D_\beta$ така, що вектор-функція $x_0(t, \xi)$ належить області D разом із своїм β -околом, де $\beta = \max_{t \in [0, T]} (SM)(t)$,

$Sx: C(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n) \rightarrow C(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ — лінійний оператор:

$$(Sx)(t) = \int_0^t |U(t, s)|x(s) ds + \int_t^T |V(t, s)|x(s) ds;$$

Д) $r(Q) < 1$, де $r(Q)$ — спектральний радіус оператора $Qx = S(Kx)$, який є композицією оператора S із множенням на матрицю K :

$$(Qx)(t) = \int_0^t |U(t, s)|Kx(s) ds + \int_t^T |V(t, s)|Kx(s) ds.$$

Дослідимо умови існування і метод наближеної побудови періодичного розв'язку заданого періоду T системи (1). Наступне твердження містить необхідні умови існування T -періодичного розв'язку системи (1).

Теорема 1. Нехай виконується умова А і автономна диференціальна система (1) має T -періодичний розв'язок $\phi(t) = \phi(t, \xi^*)$. Тоді його початковим значенням є $\phi(0) = \phi_0 = (\bar{\phi}_0, \tilde{\phi}_0)$, де

$$\bar{\phi}_0 = \xi^*, \quad (8)$$

$$\tilde{\phi}_0 = (I_{n-k} - e^{BT})^{-1} e^{BT} \int_0^T e^{-Bs} \tilde{g}(\phi(s)) ds$$

і ξ^* таке, що

$$\mu(\phi) = 0. \quad (9)$$

Доведення. Нехай $\phi(t)$ є розв'язком системи (1), тоді має місце тотожність

$$\varphi(t) \equiv e^{Pt} \varphi(0) + \int_0^t e^{P(t-s)} g(\varphi(s)) ds. \quad (10)$$

З T -періодичності $\varphi(t)$ одержуємо лінійну алгебраїчну систему

$$(I_n - e^{PT}) \varphi(0) = e^{PT} \int_0^T e^{-Ps} g(\varphi(s)) ds.$$

Беручи до уваги структуру матриці P , отримуємо систему для знаходження $\varphi(0)$:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{n-k} - e^{BT} \end{pmatrix} \varphi(0) = \begin{pmatrix} \int_0^T e^{A(T-s)} \bar{g}(\varphi(s)) ds \\ 0 \\ \int_0^T e^{B(T-s)} \tilde{g}(\varphi(s)) ds \\ 0 \end{pmatrix}. \quad (11)$$

Зрозуміло, що система (11) є сумісною тоді і тільки тоді, коли виконується умова (9) і при цьому $\varphi(0) = \varphi_0$.

Теорему доведено.

Вкажемо достатні умови існування T -періодичного розв'язку системи (1).

Теорема 2. Нехай виконується умова А. Якщо при цьому $\xi = \xi^*$ і функція $\varphi(t) = \varphi(t, \xi^*)$ такі, що виконується система рівнянь

$$\varphi = L_\xi \varphi, \quad (12)$$

$$\mu(\varphi) = 0, \quad (13)$$

то $\varphi(t)$ є T -періодичним розв'язком автономної диференціальної системи (1), а його початкове значення визначається з (8).

Доведення. Нехай функція $\varphi(t)$ і векторний параметр $\xi = \xi^* \in \mathbb{R}^k$ задовільняють рівняння (12). З (6) випливає

$$\begin{aligned} \varphi(t, \xi) \equiv & e^{Pt} \left((I_{n-k} - e^{BT})^{-1} \int_0^T e^{B(T-s)} \tilde{g}(\varphi(s, \xi)) ds \right) + \\ & + \int_0^t e^{P(t-s)} g(\varphi(s, \xi)) ds - \left(\frac{t}{T} e^{At} \mu(\varphi(s, \xi)) \right). \end{aligned}$$

Оскільки $\xi = \xi^*$ і $\varphi(t) = \varphi(t, \xi^*)$ задовільняють рівняння (13), з останньої тотожності випливає

$$\varphi(t) \equiv e^{Pt} \varphi_0 + \int_0^t e^{P(t-s)} g(\varphi(s)) ds,$$

а тому $\varphi(t)$ є розв'язком системи (1) з початковим значенням (8). Покажемо, що $\varphi(t)$ є T -періодичною функцією:

$$\varphi(T) \equiv e^{PT} \varphi_0 + e^{PT} \int_0^T e^{-Ps} g(\varphi(s)) ds =$$

$$\begin{aligned}
&= \left(e^{AT} \xi^* \right) + \left(e^{BT} \int_0^T e^{-Bs} \tilde{g}(\varphi(s)) ds \right) = \\
&= \left(e^{AT} \mu(\varphi) \right) + \left(e^{BT} \int_0^T e^{-Bs} \tilde{g}(\varphi(s)) ds \right) = \\
&= \left(\left[(I_{n-k} - e^{BT})^{-1} e^{BT} + I_{n-k} \right] e^{BT} \int_0^T e^{-Bs} \tilde{g}(\varphi(s)) ds \right).
\end{aligned}$$

Оскільки

$$(I_{n-k} - e^{BT})^{-1} e^{BT} + I_{n-k} = (I_{n-k} - e^{BT})^{-1},$$

то $\varphi(T) = \Phi_0$.

Теорему доведено.

Враховуючи умови В і С, отримуємо оцінку

$$|(L_\xi x)(t) - x_0(t, \xi)| \leq \int_0^t |U(t, s)| M ds + \int_t^T |V(t, s)| M ds = (SM)(t) \leq \beta. \quad (14)$$

Отже, при всіх $t \in \mathbb{R}$, $\xi \in D_\beta$ всі члени послідовності (5) належать області D . Крім того, з (5), (7) одержуємо

$$\begin{aligned}
|x_{m+1}(t, \xi) - x_m(t, \xi)| &= |(L_\xi(x_m(\cdot, \xi) - x_{m-1}(\cdot, \xi)))(t)| \leq \\
&\leq (Q|x_m(\cdot, \xi) - x_{m-1}(\cdot, \xi)|)(t) \leq (Q^2|x_{m-1}(\cdot, \xi) - x_{m-2}(\cdot, \xi)|)(t) \leq \dots \\
&\dots \leq (Q^m|x_1(\cdot, \xi) - x_0(\cdot, \xi)|)(t) \leq Q^m \beta,
\end{aligned}$$

з чого випливає, що при всіх $m, j \in \mathbb{N}$

$$\begin{aligned}
|x_{m+j}(t, \xi) - x_m(t, \xi)| &\leq \sum_{i=0}^{j-1} |x_{m+i+1}(t, \xi) - x_{m+i}(t, \xi)| \leq \\
&\leq \sum_{i=0}^{j-1} (Q^{m+i}|x_1(\cdot, \xi) - x_0(\cdot, \xi)|)(t) \leq \sum_{i=0}^{j-1} Q^{m+i} \beta. \quad (15)
\end{aligned}$$

З (14) і умови D випливає, що, згідно з принципом стиснутих відображень, рівняння $x = L_\xi x$ має єдиний розв'язок в $T(\mathbb{R}, D)$, який при всіх $\xi \in D_\beta$ збігається з граничною функцією $x^*(t, \xi)$ послідовності (5). При цьому параметр $\xi = \xi^*$ будемо вибирати так, щоб $\mu(x^*(\cdot, \xi)) = 0$. Тоді за теоремою 2 функція $x^*(t) = x^*(t, \xi^*)$, $x^*(0) = \Phi_0$, є T -періодичним розв'язком системи (1). Переходячи в (15) до границі при $j \rightarrow \infty$, одержуємо оцінку збіжності послідовності (5):

$$|x^*(t, \xi) - x_m(t, \xi)| \leq (I_n - Q)^{-1} Q^m \beta. \quad (16)$$

Таким чином, можна сформулювати наступний результат.

Теорема 3. *Нехай система (1) задовільняє умови А – Д. Тоді:*

- 1) послідовність функцій $x_m(t, \xi)$ вигляду (5) при $t \rightarrow \infty$ рівномірно збігається відносно $(t, \xi) \in \mathbb{R} \times D_\beta$ до граничної функції $x^*(t, \xi)$ і при всіх натуральних t справдіжуються оцінки збіжності (16);

2) для того щоб функція $x^*(t) = x^*(t, \xi)$ була T -періодичним розв'язком диференціальної системи (1), необхідно і достатньо, щоб точка $\xi = \xi^*$ була розв'язком рівняння

$$\Delta(\xi) \stackrel{\text{df}}{=} \int_0^T e^{-As} g(x^*(s, \xi)) ds = 0;$$

3) початкове значення $x^*(0) = (\bar{x}^*(0), \tilde{x}^*(0))$ T -періодичного розв'язку $x^*(t)$ визначається за формулою

$$\bar{x}^*(0) = \xi^*, \quad (17)$$

$$\tilde{x}^*(0) = (I_{n-k} - e^{BT})^{-1} e^{BT} \int_0^T e^{-Bs} \tilde{g}(x^*(s)) ds.$$

Сформулюємо конструктивні достатні умови існування періодичних розв'язків, для перевірки яких не потрібно шукати граничну функцію $x^*(t, \xi)$, а досить знайти послідовні наближення $x_m(t, \xi)$.

Теорема 4. Нехай система (1) задовільняє умови А – D i, крім того:

1) існує опукла замкнена область $D'_\beta \subset D_\beta \subset R^k$ така, що при деякому фіксованому натуральному m відображення $\Delta_m(\xi): D_\beta \rightarrow R^k$:

$$\Delta_m(\xi) \stackrel{\text{df}}{=} \mu(x_m(\cdot, \xi)) = \int_0^T e^{-As} \bar{g}(x_m(s, \xi)) ds,$$

містить в області D'_β єдину особливу точку ξ_{0m} ненульового індексу;

2) на границі $\partial D'_\beta$ області D'_β виконується нерівність

$$\inf_{\xi \in \partial D'_\beta} |\Delta_m(\xi)| > H(I_n - Q)^{-1} Q^m \beta,$$

$$\text{де } H = \int_0^T |e^{-As}| ds K.$$

Тоді система (1) має T -періодичний розв'язок $x = x^*(t) = x^*(t, \xi^*)$, $\xi^* \in D'_\beta$, з початковим значенням $x^*(0)$ вигляду (17).

Доведення. З означення відображення $\Delta(\xi)$, $\Delta_m(\xi)$, беручи до уваги умову Ліпшиця (7) і оцінку (16), отримуємо

$$\begin{aligned} |\Delta(\xi) - \Delta_m(\xi)| &\leq \int_0^T |e^{-As}| |g(x^*(s, \xi)) - g(x_m(s, \xi))| ds \leq \\ &\leq \int_0^T |e^{-As}| K |x^*(s, \xi) - x_m(s, \xi)| ds \leq H(I_n - Q)^{-1} Q^m \beta. \end{aligned}$$

З останньої оцінки, як і при доведенні теореми 3 [8], можна показати гомотопність полів $\Delta(\xi)$ і $\Delta_m(\xi)$, що завершує доведення теореми.

Таким чином, якщо лінійна автономна система (2) має p періодичних по t розв'язків з періодами відповідно T_1, \dots, T_p , то, застосовуючи наведені вище міркування при $T = T_i$, $i = \overline{1, p}$, можемо дослідити наявність і побудувати розв'язки нелінійної системи для кожного з періодів T_i .

2. Квазілінійні автономні системи. Дослідимо питання існування і наближеності побудови T -періодичного розв'язку квазілінійної автономної системи звичайних диференціальних рівнянь

$$\frac{dy}{dt} = Py + \varepsilon g(y, \varepsilon), \quad (18)$$

де $\varepsilon \in [0, \varepsilon_0]$ — малий додатний параметр, $y = (\bar{y}, \tilde{y})$, $\bar{y} \in D_1 \subset \mathbb{R}^k$, $\tilde{y} \in D_2 \subset \mathbb{R}^{n-k}$, $D = D_1 \times D_2$, $y, g \in \mathbb{R}^n$, $P = \text{diag}(A, B)$ — стала $(n \times n)$ -вимірна матриця, A — $(k \times k)$ -матриця вигляду (3), причому

A_1) породжуюча для (18) лінійна система

$$\frac{dy}{dt} = Py, \quad (19)$$

яка одержується з (18) при $\varepsilon = 0$, має k -параметричну сім'ю T -періодичних розв'язків;

B_1) в області $D \times [0, \varepsilon_0]$ функція $g(y, \varepsilon)$ є визначеною, неперервною і виконуються умови обмеженості і Ліпшиця

$$|g(y, \varepsilon)| \leq M, \quad |g(y', \varepsilon) - g(y'', \varepsilon)| \leq K|y' - y''|.$$

Розглянемо задачу знаходження періодичного з заданим фіксованим періодом T розв'язку автономної системи (18), який при $\varepsilon = 0$ перетворюється на один із T -періодичних розв'язків

$$\begin{aligned} \bar{y}(t) &= e^{At}\xi, \\ \tilde{y}(t) &= 0 \end{aligned} \quad (20)$$

породжуючої системи (19).

З метою відшукання T -періодичного розв'язку системи (18) побудуємо рекурентну послідовність

$$\begin{aligned} \bar{y}_{m+1}(t, \xi, \varepsilon) &= \\ &= \bar{y}_0(t, \xi, \varepsilon) + \varepsilon \left\{ \int_0^t e^{A(t-s)} \bar{g}(y_m(s, \xi, \varepsilon), \varepsilon) ds - \frac{t}{T} \int_0^T e^{A(t-s)} \bar{g}(y_m(s, \xi, \varepsilon), \varepsilon) ds \right\}, \\ \tilde{y}_{m+1}(t, \xi, \varepsilon) &= \varepsilon \left\{ \int_0^t e^{B(t-s)} \tilde{g}(y_m(s, \xi, \varepsilon), \varepsilon) ds + \right. \\ &\quad \left. + (I_{n-k} - e^{BT})^{-1} e^{BT} \int_0^T e^{B(t-s)} \tilde{g}(y_m(s, \xi, \varepsilon), \varepsilon) ds \right\}, \\ \bar{y}_0(t, \xi, \varepsilon) &= e^{At}\xi, \quad \tilde{y}_0(t, \xi) = 0, \quad y_m = (\bar{y}_m, \tilde{y}_m). \end{aligned} \quad (21)$$

Якщо ε_0 є достатньо малим, то наведені вище твердження є справедливими для системи (18), послідовних наближень (21) і виконуються оцінки

$$|y^*(t, \xi, \varepsilon) - y_0(t, \xi, \varepsilon)| \leq \varepsilon \beta, \quad (22)$$

$$|y^*(t, \xi, \varepsilon) - y_m(t, \xi, \varepsilon)| \leq \varepsilon (I_n - \varepsilon Q)^{-1} (\varepsilon Q)^m \beta,$$

$$\inf_{\xi \in \partial D'_\beta} |\Gamma_m(\xi, \varepsilon)| > \varepsilon H (I_n - \varepsilon Q)^{-1} (\varepsilon Q)^m \beta, \quad m \in \mathbb{N}, \quad (23)$$

де $y^*(t, \xi, \varepsilon) = \lim_{m \rightarrow \infty} y_m(t, \xi, \varepsilon)$, $\Gamma_m(\xi, \varepsilon) \stackrel{\text{def}}{=} \int_0^T e^{-As} \bar{g}(y_m(s, \xi, \varepsilon), \varepsilon) ds$. При $m = 0$ для системи (18) мають місце наступні достатні умови існування розв'язку.

Теорема 5. *Нехай для системи (18) виконуються умови A_1, B_1 і при всіх $\varepsilon \in [0, \varepsilon_1]$ відображення $\Gamma_0(\xi, \varepsilon)$ має в області $D'_\beta \subset D_\beta$ ізольовану особливу точку $\xi = \xi_0$ ненульового індексу.*

Тоді існує таке ε_0 , що при всіх $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ система (18) має T -періодичний розв'язок, який при $\varepsilon = 0$ перетворюється в T -періодичний розв'язок (20) породжуючої лінійної системи (18).

Доведення. З (22) випливає, що при $t = 0$ нерівність (23) набирає вигляду

$$\inf_{\xi \in \partial D'_\beta} |\Gamma_0(\xi, \varepsilon)| > \varepsilon H \beta. \quad (24)$$

В якості області D'_β візьмемо коло радіуса δ з центром у точці ξ_0 . Оскільки ξ_0 є ізольованою особливою точкою, то при достатньо маліх δ область D'_β не буде містити інших особливих точок відображення $\Gamma_0(\xi, \varepsilon)$, а тому

$$\inf_{|\xi - \xi_0| = \delta} |\Gamma_0(\xi, \varepsilon)| = \eta > 0. \quad (25)$$

З (24) і (25) випливає, що $\eta > \varepsilon H \beta$, отже, при всіх $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$, де $\varepsilon_0 = \min(\varepsilon_1, \varepsilon_2)$ і $\varepsilon_2 H \beta < \eta$, існує T -періодичний розв'язок $y = y^*(t, \varepsilon)$ системи (18) такий, що

$$|y^*(0, \varepsilon) - \varphi_0| < \delta,$$

$$|y^*(t, \varepsilon) - y_0(t, \varepsilon)| < \varepsilon \beta.$$

З (21) випливає, що при всіх $\xi^* \in \mathbb{R}^k$, $m \in 0 \cup \mathbb{N}$ функції $y_m(t, \xi, 0)$ є розв'язками породжуючої лінійної системи (19), а отже, $y^*(t, 0)$ теж є розв'язком системи (19).

1. Самойленко А. М., Ронто Н. И. Численно-аналитические методы исследования периодических решений. – Киев: Вища шк., 1976. – 180 с.
2. Богослов Н. Н., Митропольский Ю. А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний. – М.: Наука, 1974. – 503 с.
3. Гребенников Е. А., Рябов Ю. А. Конструктивные методы анализа нелинейных систем. – М.: Наука, 1979. – 432 с.
4. Малкин И. Г. Некоторые задачи теории нелинейных колебаний. – М.: Гостехиздат, 1956. – 491 с.
5. Самойленко А. М., Ронто Н. И. Численно-аналитические методы исследования решений краевых задач. – Киев: Наук. думка, 1985. – 224 с.
6. Boichuk A. A., Samoilenco A. M. Generalized inverse operators and Fredholm boundary value problems. – Utrecht; Boston: VSP, 2004. – 320 p.
7. Чуйко С. М. Область сходимости итерационной процедуры для автономной краевой задачи // Нелинейні коливання. – 2006. – 9, № 3. – С. 416 – 432.
8. Король І. І., Перестюк М. О. Ще раз про чисельно-аналітичний метод послідовних періодичних наближень А. М. Самойленка // Укр. мат. журн. – 2006. – 58, № 4. – С. 472 – 489.
9. Король І. І. Про періодичні розв'язки одного класу систем диференціальних рівнянь // Там же. – 2005. – 57, № 4. – С. 483 – 495.

Одержано 23.10.07