

УДК УДК 517.9

І. Ю. Король, І. І. Король (Ужгородський нац. ун-т)

## ПРО ЄДИНИЙ ПІДХІД ДО ПОБУДОВИ ЛІНІЙНИХ БАГАТОКРОКОВИХ МЕТОДІВ РОЗВ'ЯЗАННЯ ЗАДАЧІ КОШІ

The method of uncertain factors of creation of the main algorithms of multi step methods of the solution of a Cauchy problem for the ordinary differential equations is considered.

Запропоновано узагальнюючий підхід до побудови багатокрокових методів розв'язання задачі Коші для звичайних диференціальних рівнянь.

**1. Опис загального підходу.** Розглянемо задачу Коші для звичайного диференціального рівняння першого порядку

$$y' = f(t, y), \quad y(t_0) = y_0. \quad (1)$$

Як відомо [Кр], лінійні багатокрокові методи для розв'язання задачі (1) будують на основі формули

$$y_{n+1} = \sum_{j=0}^p a_j y_{n-j} + h \sum_{i=-s}^q b_i f(t_{n-i}, y_{n-i}), \quad (2)$$

де  $a_j, j = \overline{0, p}, b_i, i = \overline{-1, q}$  – невідомі коефіцієнти. Якщо  $b_{-1} = 0$ , то метод (2) називається явним, а при  $b_{-1} \neq 0$  – неявним.

У окремих випадках для знаходження коефіцієнтів  $a_j$  і  $b_i$  задачу (1) замінюють еквівалентним інтегральним співвідношенням

$$y(t_{n+1}) = y(t_n) + \int_{t_n}^{t_{n+1}} f(t, y(t)) dt,$$

після чого підінтегральну функцію замінюють інтерполяційним многочленом Лагранжа, Ньютона. Однак, для одержання широкого спектру формул лінійних багатокрокових методів такий підхід є досить трудомісткий, або і зовсім непридатний. У зв'язку із цим формули лінійних багатокрокових методів будуть шукати у вигляді

$$y_{n+1} = \sum_{j=j_1}^{j_2} a_j y_{n-j} + h b_{-1} f(t_{n+1}, y_{n+1}) + h \sum_{i=0}^q b_i f(t_{n-i}, y_{n-i}), \quad (3)$$

або

$$y_{n+1} = \sum_{j=j_1}^{j_2} a_j y_{n-j} + h b_{-1} y'_{n+1} + h \sum_{i=0}^q b_i y'_{n-i}, \quad (4)$$

де  $y'_{n+1} = f(t_{n+1}, y_{n+1}), y'_{n-i} = f(t_{n-i}, y_{n-i})$  – значення похідної шуканої функції, а невідомі коефіцієнти  $a_j$  і  $b_j$  знаходяться як розв'язки відповідних систем алгебраїчних рівнянь.

Нашою метою є вибір такого підходу до побудови систем лінійних неоднорідних рівнянь на основі формули (3), який дає можливість достатньо просто отримати широкий набір алгоритмів як явного, так і неявного типів. Зокрема, якщо покласти  $b_{-1} = 0$ , то одержуємо методи явного типу, а при  $b_{-1} = 1$  – неявного.

Ідея запропонованого підходу полягає в наступному: якщо задача Коші (1) має точний розв'язок у вигляді полінома степені  $k$

$$y(t) = \alpha_0 + \alpha_1 t + \alpha_2 t^2 + \dots + \alpha_k t^k,$$

де  $\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_k$  – константи, то за допомогою формули (4) цей розв'язок можна знайти точно.

Невідомі коефіцієнти  $a_{j1}, a_{j1+1}, \dots, a_{j2}, b_1, b_0, b_1, \dots, b_q$  будемо шукати з умови [1], що формула (4) є точною для всіх поліноміальних розв'язків, степінь яких не перевищує  $k$ . За такі поліноми візьмемо поліноми вигляду:

$$\begin{aligned} y(t) &= \frac{1}{h^0} (t_{n+1} - t)^0, & y'(t) &= 0, & m &= 0; \\ y(t) &= \frac{1}{h^m} (t_{n+1} - t)^m, & y'(t) &= -\frac{m}{h^m} (t_{n+1} - t)^{m-1}, & m &= 1, 2, \dots, k. \end{aligned} \quad (5)$$

Для побудови таких систем формулу (4) запишемо у вигляді лінійної неоднорідної системи

$$\sum_{j=j_1}^{j_2} a_j y_{n-j} + h b_{-1} y'_{n+1} + h \sum_{i=0}^q b_i y'_{n-i} = y_{n+1}, \quad (6)$$

Систему (6) запишемо у матрично-векторному вигляді

$$Cx = d, \quad (7)$$

де матриця  $C$  формується приєднуванням зліва направо матриці  $A$ , стовпця  $b_{-1}$  і матриці  $B$ . Кількість стовпців у матрицях  $A$  і  $B$  та наявність стовпця  $b_{-1}$  залежить від порядку точності того чи іншого числового методу. При цьому матриця  $C$  є квадратною.

Відмітимо, що формула (6) має чотири складові: перший доданок – сума, коефіцієнтам  $a_j$  якої будуть відповідати стовпці матриці  $A$  (один стовпець при  $j_1 = j_2$ ); друга складова – доданок з коефіцієнтом  $b_{-1}$ , якому буде відповідати стовпець  $b$  загальної матриці  $C$  системи; третя складова – сума, коефіцієнтам  $b_j$  якої у побудованій алгебраїчній системі будуть відповідати стовпці матриці  $B$ , і четверта складова – права частина, якій буде відповідати стовпець  $d$ .

Використовуючи поліноми (5) побудуємо складові системи (6) для знаходження невідомих коефіцієнтів наступним чином: стовпець, який відповідає коефіцієнту  $a_j$  – це значення поліномів  $y_m(t)$  у вузлі  $t_{n-j}$ :

$$\text{при } m=0: \quad y_0(t_{n-j}) = \frac{1}{h^0} (t_{n+1} - (t_n - jh))^0 = 1;$$

$$\text{при } m=1, \dots, k: \quad y_m(t_{n-j}) = \frac{1}{h^m} (t_{n+1} - (t_n - jh))^m = \frac{1}{h^m} (h + jh)^m = (j+1)^m.$$

Аналогічно обчислюється матриця  $B$ , яка відповідає коефіцієнтам  $b_j$  – значенням поліномів  $y_m(t)$  у вузлі  $t_{n-j}$ :

$$\text{при } m=0 : y'_0(t_{n-i})=0;$$

$$\begin{aligned} \text{при } m=1, \dots, k : y'_m(t_{n-i}) &= -\frac{m}{h^m}(t_{n+1} - (t_n - ih))^{m-1} = \\ &= -\frac{m}{h^m}(h+ih)^{m-1} = -\frac{m}{h^m}(i+1)^{m-1}. \end{aligned}$$

При цьому приймемо, що похідна і права частина приймають такі значення:

$$y'_{n+1} = y'_m(t_{n+1}) = \begin{cases} -1 & \text{при } m=1, \\ 0 & \text{при } m \neq 1, \end{cases} \quad y_{n+1} = y_m(t_{n+1}) = \begin{cases} 1 & \text{при } m=0, \\ 0 & \text{при } m \neq 0. \end{cases}$$

На лістингу 1 наведено програму, яка формує матрицю  $C$  і стовпець  $d$ . На початку програми визначається число  $k$  – порядок точності різницевої формули (4) числового методу. Воно залежить від кількості стовпців матриць  $A$  і  $B$  та наявності чи відсутності стовпця  $b_{-1}$ ; у циклі 1 за формулою (??) формуються стовпці матриці  $A$ ; у циклі 2 за формулою (??) обчислюється стовпець  $b_{-1}$ ; у циклі 3 – обчислюються стовпці матриці  $B$ . У частині 4 в залежності від значення параметра  $s$  формується матриця  $C$ . При  $s = 0$  і  $s = 3$  одержуємо матрицю  $C$ , яка відповідає одному з явних методів, а при  $s = 1$  і  $s = 2$  – неявним методам. Після цього обчислюється вектор  $d$  і знаходиться розв’язок системи (6).

Саме елементи вектора  $x$  і є коефіцієнтами розрахункових формул того чи іншого різницевого методу. Проілюструємо як за допомогою цієї програми одержуються різні загальновідомі методи.

**2. Метод Адамса-Башфорта.** Метод Адамса-Башфорта є явним багатокроковим методом, який одержується з формули (4) при різних значеннях  $q$ , за умови, що  $j_1 = j_2 = 0$ ,  $b_{-1} = 0$ :

$$y_{n+1} = a_0 y_n + h \sum_{i=0}^q b_i y'_{n-i}.$$

На лістингу 2 детально проілюстровано процес формування та вигляд матриць  $A$ ,  $B$ ,  $C$  та вектора  $d$  для всіх значень  $k$ , вектори  $x$ , які є розв’язками системи (7) та розрахункові формули методу Адамса-Башфорта, які будуються на основі одержаних векторів  $x$ . Зауважимо, що  $f_{n-i} = f(t_{n-i}, y(t_{n-i}))$ . Локальні похибки одержаних формул можна знайти в [2].

$$j_1 := 0 \quad j_2 := 0 \quad s = 0 \quad q := 1 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBM(j_1, j_2, s, q)$$

$$k = 1 \quad x^T = (1 \ 1) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot f_n$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \quad d = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$j_1 := 0 \quad j_2 := 0 \quad s = 0 \quad q := 2 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBM(j_1, j_2, s, q)$$

$$k = 2 \quad x^T = (1 \ \frac{3}{2} \ -\frac{1}{2}) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot (\frac{3}{2}f_n - \frac{1}{2}f_{n-1})$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & -1 \\ -2 & -4 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & -2 & -4 \end{pmatrix} \quad d = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 0 \quad q := 3 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBM(j1, j2, s, q)$$

$$k = 3 \quad x^T = \left(1 \ \frac{23}{12} \ -\frac{4}{3} \ \frac{5}{12}\right) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot \left(\frac{23}{12} \cdot f_n - \frac{4}{3} \cdot f_{n-1} + \frac{5}{12} \cdot f_{n-2}\right)$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \\ -2 & -4 & -6 \\ -3 & -12 & -27 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -2 & -4 & -6 \\ 1 & -3 & -12 & -27 \end{pmatrix} \quad d = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 0 \quad q := 4 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBM(j1, j2, s, q)$$

$$k = 4 \quad x^T = \left(1 \ \frac{55}{24} \ -\frac{59}{24} \ \frac{37}{24} \ -\frac{3}{8}\right) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot \left(\frac{55}{24} \cdot f_n - \frac{59}{24} \cdot f_{n-1} + \frac{37}{24} \cdot f_{n-2} - \frac{3}{8} \cdot f_{n-3}\right)$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & -1 \\ -2 & -4 & -6 & -8 \\ -3 & -12 & -27 & -48 \\ -4 & -32 & -108 & -256 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -2 & -4 & -6 & -8 \\ 1 & -3 & -12 & -27 & -48 \\ 1 & -4 & -32 & -108 & -256 \end{pmatrix} \quad d = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 0 \quad q := 5 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBM(j1, j2, s, q)$$

$$k = 5 \quad x^T = \left(1 \ \frac{1901}{720} \ -\frac{1901}{720} \ \frac{109}{30} \ -\frac{637251}{360720}\right)$$

$$y_{n+1} = y_n + h \cdot \left(\frac{1901}{720} \cdot f_n - \frac{1901}{720} \cdot f_{n-1} + \frac{109}{30} \cdot f_{n-2} - \frac{637}{360} \cdot f_{n-3} + \frac{251}{720} \cdot f_{n-4}\right)$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ -2 & -4 & -6 & -8 & -10 \\ -3 & -12 & -27 & -48 & -75 \\ -4 & -32 & -108 & -256 & -500 \\ -5 & -80 & -405 & -1280 & -3125 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -2 & -4 & -6 & -8 & -10 \\ 1 & -3 & -12 & -27 & -48 & -75 \\ 1 & -4 & -32 & -108 & -256 & -500 \\ 1 & -5 & -80 & -405 & -1280 & -3125 \end{pmatrix} \quad d = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

**3. Метод Адамса-Мултона.** Метод Адамса-Мултона є неявним багатокроковим методом, який одержується з формули (4) при різних значеннях  $q$ , за умови, що  $j1 = j2 = 0$ ,  $b_{-1} = -1$ :

$$y_{n+1} = a_0 y_n + h b_{-1} y'_{n+1} + h \sum_{i=0}^q b_i y'_{n-i}.$$

На лістингу 3, аналогічно, як і в попередньому випадку, наведено вигляд матриць  $A$ ,  $B$ ,  $C$ , стовпця  $b$  та правої частини  $d$  для  $k = 5$ , вектори  $x$ , які є розв'язками відповідних систем при  $k = 1, 5$  та формули методу, які будуються на основі одержаних векторів  $x$ . Локальні похибки одержаних формул можна знайти в [2].

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 2 \quad q := 1 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBVM(j1, j2, s, q)$$

$$k=1 \quad x^T = (1 \ 1) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot f_{n+1}$$

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 1 \quad q := 1 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBVM(j1, j2, s, q)$$

$$k=2 \quad x^T = (1 \ \frac{1}{2} \ \frac{1}{2}) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot (\frac{1}{2} \cdot f_{n+1} + \frac{1}{2} \cdot f_n)$$

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 1 \quad q := 2 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBVM(j1, j2, s, q)$$

$$k=3 \quad x^T = (1 \ \frac{5}{12} \ \frac{2}{3} \ -\frac{1}{12}) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot (\frac{5}{12} \cdot f_{n+1} + \frac{2}{3} \cdot f_n - \frac{1}{12} \cdot f_{n-1})$$

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 1 \quad q := 3 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBVM(j1, j2, s, q)$$

$$k=4 \quad x^T = (1 \ \frac{3}{8} \ \frac{19}{24} \ -\frac{5}{24} \ \frac{1}{24}) \quad y_{n+1} = y_n + h \cdot (\frac{3}{8} \cdot f_{n+1} + \frac{19}{24} \cdot f_n - \frac{5}{24} \cdot f_{n-1} + \frac{1}{24} \cdot f_{n-2})$$

$$j1 := 0 \quad j2 := 0 \quad s = 1 \quad q := 4 \quad (A \ b \ B \ C \ k \ d \ x) := JNBVM(j1, j2, s, q)$$

$$k=5 \quad x^T = (1 \ \frac{251}{720} \ \frac{323}{360} \ -\frac{11}{30} \ \frac{53}{360} \ -\frac{19}{720})$$

$$y_{n+1} = y_n + h \cdot (\frac{251}{720} \cdot f_{n+1} + \frac{323}{360} \cdot f_n - \frac{11}{30} \cdot f_{n-1} + \frac{53}{360} \cdot f_{n-2} - \frac{19}{720} \cdot f_{n-3})$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & -1 \\ -2 & -4 & -6 & -8 \\ -3 & -12 & -27 & -48 \\ -4 & -32 & -108 & -256 \\ -5 & -80 & -405 & -1280 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -2 & -4 & -6 & -8 \\ 1 & 0 & -3 & -12 & -27 & -48 \\ 1 & 0 & -4 & -32 & -108 & -256 \\ 1 & 0 & -5 & -80 & -405 & -1280 \end{pmatrix} \quad d = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

**4. Неявний метод Гіра.** Формули неявного методу Гіра є найбільш використовуваними для інтегрування жорстких диференціальних рівнянь [2]. Формули Гіра одержуються з формули (4) за умови, що  $j1 = 0$ ,  $j2 \in \mathbb{N}$ ,  $b_{-1} = 1$  і  $q = 0$ , а саме

$$y_{n+1} = \sum_{j=j1}^{j2} a_j y_{n-j} + h b_{-1} y'_{n+1} + h b_0 y'_n.$$

На лістингу 4 наведено результати роботи програми.

**5. Явний метод Мілна.** Відповідні формули одержуються з (4) за умови, що  $j1 = j2 = q$ :

$$y_{n+1} = a_{j1} y_{n-j1} + h \sum_{i=0}^q b_i y'_{n-i}.$$

На лістингу 5 наведено результати роботи програми для  $k = 3$  і  $k = 5$ .

**6. Неявний метод Мілна.** Відповідні формули одержуються з (4) при різних значеннях  $q$  за умови, що  $j1 = j2 = s = 1$ :

$$y_{n+1} = a_1 y_{n-1} + h b_{-1} y'_{n+1} + h \sum_{i=0}^q b_i y'_{n-i}.$$

Результати роботи програми для  $k = 3$  і  $k = 5$  наведено на лістингу 6.

**7. Метод Ністрема.** Формули методу Ністрема одержуються з (4) при різних значеннях  $q$  за умови, що  $j1 = j2 = 1$  і  $s = 0$ :

$$y_{n+1} = a_1 y_{n-1} + h \sum_{i=0}^q b_i y'_{n-i}.$$

Результати роботи програми для різних порядків точності наведено на лістингу 7.

**8. Інтерполяційний метод Ерміта.** Формули цього методу одержуються з (4) при різних значеннях  $q$  за умови, що  $j1 = 0$ ,  $j2 \in \mathbb{N}$  і  $s = 0$ :

$$y_{n+1} = \sum_{j=j_1}^{j_2} a_j y_{n-j} + h b_0 y'_n.$$

Результати роботи програми для  $k = \overline{2,5}$  наведено на лістингу 8.

**8. Екстраполяційний метод Ерміта.** На відміну від усіх попередніх випадків, для даного методу матриця  $C$  складається тільки з матриці  $A$ . Формули цього методу одержуються з (4) при різних значеннях  $q$  за умови, що  $j1 = 0$ ,  $j2 \in \mathbb{N}$  і  $s = 3$ :

$$y_{n+1} = \sum_{j=j_1}^{j_2} a_j y_{n-j}.$$

Результати роботи програми для  $k = \overline{1,4}$  наведено на лістингу 9.

1. *Фельдман Д.В., Петренко А.І., Дмитрієва О.А.* Чисельні методи в інформатиці. - К.: Видавнична група ВНУ, 2006. - 480 с.
2. *Арушанян О.Б., Залеткин С.Ф.* Численное решение обыкновенных дифференциальных уравнений на Фортране. М.: Изд-во МГУ, 1990. - 336 с.
3. *Хайрер Э., Нёрстрем С., Ваннер Г.* Решение обыкновенных дифференциальных уравнений. Нежесткие задачи. Пер. с англ. - М.: Мир, 1990. - 512 с.